

STRUMENTI DI RIMOZIONE E RIPARAZIONE

Gli strumenti di rimozione e riparazione JD comprendono strumenti per la rimozione degli impianti, strumenti per la rimozione delle viti e strumenti per la riparazione delle filettature interne.

L'EVIRT è lo strumento JDentalCare sviluppato per rimuovere impianti con connessione interna ed esterna.

Gli strumenti per la rimozione delle viti comprendono EVCD, EVEX1 ed EVEX2 e possono essere utilizzati per rimuovere una vite rotta dall'impianto con connessione esagonale interna.



Removal and repair tools:

EVIRT	Implant removal tool
EVCD	Centering device JDEvolution
EVEX1	Claw drill
EVEX2	Reverse cutting drill
EVTR	Internal thread repair tool JDEvolution



STRUMENTI DI RIMOZIONE E RIPARAZIONE

STRUMENTO PER LA RIMOZIONE DELL'IMPIANTO

Lo strumento per la rimozione dell'impianto EVIRT può essere utilizzato per rimuovere impianti in caso di peri-implantite o quando la connessione dell'impianto è danneggiata e il tradizionale driver per impianti non può essere utilizzato per estrarlo.

Lo strumento per la rimozione dell'impianto EVIRT deve essere utilizzato impostando il JDTorque nella posizione "out" per avviare le rotazioni in senso antiorario.

Lo strumento per la rimozione dell'impianto EVIRT ha un esagono esterno che deve essere combinato con l'adattatore chirurgico JDTWA.



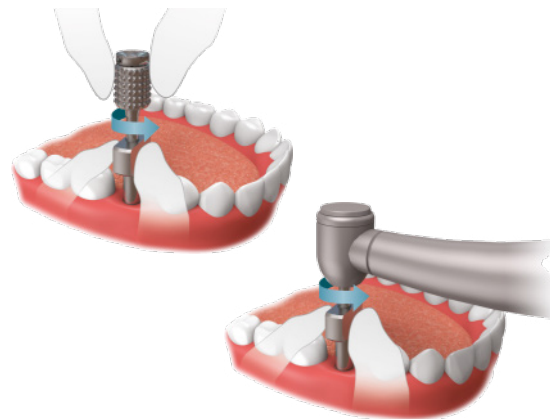
STRUMENTI PER LA RIMOZIONE DELLE VITI

Gli strumenti per la rimozione delle viti possono essere utilizzati per rimuovere una vite rotta da un impianto con connessione esagonale interna.

Tali strumenti possono essere impiegati quando la vite protesica che collega il moncone all'impianto è danneggiata e non può essere rimossa con il cacciavite protesico.

È possibile rimuovere una vite rotta da un impianto se questa non è stata danneggiata durante un tentativo precedente di rimozione.

Inserire il dispositivo di centraggio EVCD JDEvolution nell'impianto e cercare di agganciare la vite rotta con la fresa ad artiglio EVEX1 montato sull'adattatore manuale protesico JDTWAPM, esercitando una pressione costante e ruotando in senso antiorario.



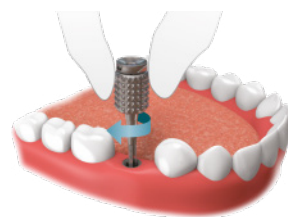
Nel caso in cui la vite rotta sia bloccata, inserire la fresa ad artiglio EVEX1 nel manipolo. Impostare la rotazione del manipolo in senso antiorario senza mai superare la velocità massima di 600 rpm e insistere sulla vite rotta per appiattirla. Rimuovere la fresa ad artiglio EVEX1 dal manipolo ed inserire al suo posto la fresa a taglio inverso EVEX2. Impostare la rotazione del programma in senso antiorario senza mai superare la velocità massima di 600 rpm. Durante questa operazione, procedere con abbondante irrigazione di acqua.

Posizionare la fresa a taglio inverso EVEX2 nel dispositivo di centraggio EVCD, avviare la rotazione del motore, tenerlo per non più di 3 secondi sulla vite rotta e rilasciarlo. Questo causerà la distruzione progressiva della vite rotta. È assolutamente necessario che il dispositivo di centraggio EVCD rimanga fermo nella sua posizione durante l'intera operazione, poiché se l'EVCD si sposta, l'EVEX2 potrebbe rompersi. Una volta distrutta la vite, qualsiasi frammento o residuo può essere rimosso dalla cavità con aria, acqua e/o aspirazione.

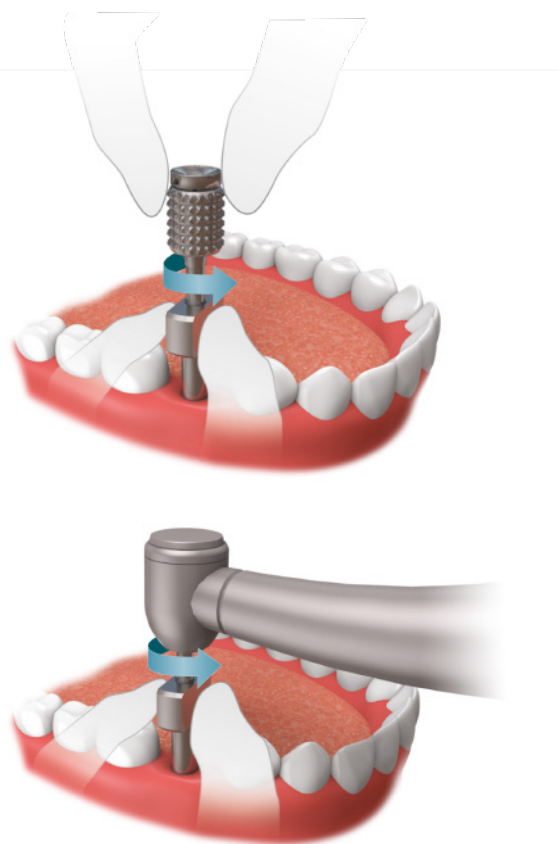
STRUMENTO PER LA RIPARAZIONE DELLA FILETTATURA INTERNA

Lo strumento per la riparazione della filettatura interna EVTR può essere utilizzato per riparare la filettatura interna del sistema in caso di danni. Può essere utilizzato con impianti JDEvolution.

Lo strumento deve essere montato sull'adattatore manuale protesico JDTWAPM e, dopo essere stato inserito nell'impianto da riparare, è necessario procedere con movimenti delicati ruotando in senso orario. Questo strumento deve essere utilizzato esclusivamente manualmente, quindi senza ricorrere al manipolo o contrangolo.



STRUMENTI PER LA RIMOZIONE DELLE VITI



Gli strumenti per la rimozione delle viti possono essere utilizzati per rimuovere una vite rotta da un impianto con connessione esagonale interna.

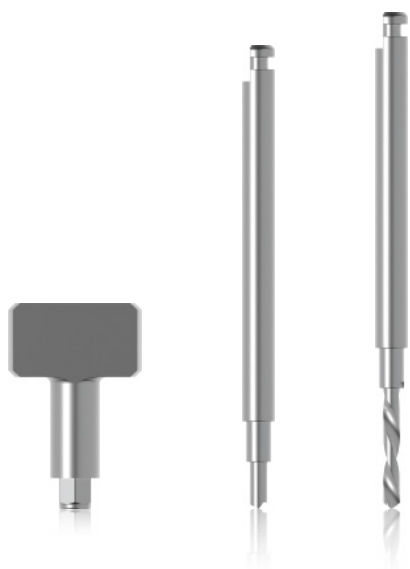
Tali strumenti possono essere impiegati quando la vite protesica che collega il moncone all'impianto è danneggiata e non può essere rimossa con il cacciavite protesico.

È possibile rimuovere una vite rotta da un impianto se questa non è stata fissata con cemento o se non è stata danneggiata durante un tentativo precedente di rimozione.

Inserire il dispositivo di centraggio EVCD JDEvolution nell'impianto e cercare di agganciare la vite rotta con la fresa ad artiglio EVEX1 montato sull'adattatore manuale protesico JDTWAPM, esercitando una pressione costante e ruotando in senso antiorario.

Nel caso in cui la vite rotta sia bloccata, inserire la fresa ad artiglio EVEX1 nel manipolo. Impostare la rotazione del manipolo in senso antiorario senza mai superare la velocità massima di 600 rpm e insistere sulla vite rotta per appiattirla. Rimuovere il trapano a artiglio EVEX1 dal manipolo e inserire al suo posto la fresa a taglio inverso EVEX2. Impostare la rotazione del programma in senso antiorario senza mai superare la velocità massima di 600 rpm. Durante questa operazione, procedere con abbondante irrigazione di acqua.

Posizionare la fresa a taglio inverso EVEX2 nel dispositivo di centraggio EVCD, avviare la rotazione del motore, tenerlo per non più di 3 secondi sulla vite rotta e rilasciarlo. Questo causerà la distruzione progressiva della vite rotta. È assolutamente necessario che il dispositivo di centraggio EVCD rimanga fermo nella sua posizione durante l'intera operazione, poiché se l'EVCD si sposta, l'EVEX2 potrebbe rompersi. Una volta distrutta la vite, qualsiasi frammento o residuo può essere rimosso dalla cavità con aria, acqua e/o aspirazione.



EVCD Centering Device JDEvolution

EVEX1 Claw Drill

EVEX2 Reverse Cutting Drill

STRUMENTO PER LA RIPARAZIONE DELLA FILETTATURA INTERNA



EVTR Internal Thread Repair Tool JDEvolution

Lo strumento per la riparazione della filettatura interna EVTR può essere utilizzato per riparare la filettatura interna del sistema in caso di danni. Può essere utilizzato con impianti JDEvolution.

Lo strumento deve essere montato sull'adattatore manuale protesico JDTWAPM e, dopo essere stato inserito nell'impianto da riparare, è necessario procedere con movimenti delicati ruotando in senso orario.

Questo strumento deve essere utilizzato esclusivamente manualmente, quindi senza ricorrere al manipolo o contrangolo.